⑲日本国特許庁(JP)

① 特許出·顧公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A)

平4-203484

fint. Cl. 3

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成4年(1992)7月24日

F 04 B 49/06 49/00 G 05 B 11/42 3 2 1 Z 3 4 1 Z 8811-3H 8811-3H 7740-3H

審査請求 有

請求項の数 1 (全7頁)

❷発明の名称

可変吐出量型油圧ポンプの制御装置

②特 頭 平2-337283

❷出 願 平2(1990)11月30日

@発明者 藤田

4+ +4 F0 (F) 27

静岡県沼津市大岡2068-3. 東芝機械株式会社沼津事業所

内

勿出 願 人 東芝機械株式会社

東京都中央区級座4丁目2番11号

明細報

1. 発明の名称

可変吐出量型油圧ポンプの制御装置

2. 特許請求の範囲

料板の角度を制御して吐出流量および吐出圧力を制御する可変吐出量型油圧ボンプの制御装置において、吐出流量を指令する入力信号並びに吐出圧力を指令する入力信号をA/D変換するそれで、科板の角度の検出信号をA/D変換をA/D変換された各校出信号の値とA/D変換された各校出信号の値とA/D変換された各校出信号の値とA/D変換された各校出信号の値とA/D変換された各校出信号の値とをデータとして記憶するRAMと、パラメータドバックゲイン、圧力ディンドバックゲイン、流量ディン、圧力ディンの各ゲインを記憶するEEPROMに記憶されているをパラメータを使用して斜板の角度の操作量を出するためのプログラムを記憶するROMと、前記

アログラムを実行処理するためのCPUと、前記ROMに記憶されたアログラムを一定時間間隔ごとに実行するための割り込み信号を前記CPUに入力するためのタイマーと、前記アログラムの実行により求めた斜板角度の操作量の出力信号をD/A変換するD/A変換器と、調整時に外部操作手段を接続し前記EEPROMに記憶されている各ゲインを変更するためのRS232C用ポートと、を有することを特徴とした可変吐出量型油圧ボンアの制御装置。

3. 発明の詳細な説明 発明の目的:

(産業上の利用分野)

本発明は、可変吐出量型油圧ボンプの制御装置 に係わり、特に、入力指令信号並びにフィードバック信号である検出信号から操作指令信号を求め る信号変換部における処理をデジタル処理するようにし、調整時における各制御ゲインの調整を容 易にした可変吐出量型油圧ボンプの制御装置に関

特别平4-203484 (2)

する.

(従来の技術)

第3図は、従来の可変吐出量型油圧ポンプの制 御装置をブロック図で表したものである。同図に おいて1は油圧サーボモータによって駆動される 負荷、3は油圧サーボモータ、5は可変吐出量型 油圧ポンプ、7は可変吐出量型油圧ポンプ5の斜 板の角度を変化させるためのサーボ機構、9はサ ーポモータ、11はサーボアンプ、13は可変吐 出量型油圧ポンプラから出力される吐出圧力を検 出するための油圧検出装置、15は斜板の角位置 (その角位置により吐出流量が定められる)を検 出するための斜板の角位置検出装置、17は圧力 の指令信号P:と油圧検出信号13で検出した圧 力のフィードバック信号P+に、あるいは流量の 指令信号Q」と斜板の角位置検出装置15で検出 した吐出流量に対応したフィードバック信号Qァ とに基づいてサーボアンブ11へ入力する操作指 令信号Ⅰ。を定める信号変換部であり、圧力のフ ィードバックゲインAirを定める為のアンプ21、

素の調整が可能なように可変抵抗を用いた場合でも、広い範囲の調整と做小な調整の両方を両立させることがむずかしいこと、ゲインと周波数を別々に設定したい場合、一個の可変抵抗を変化させることにより、両方が変化してしまい両方を適切に調整することが難しいこと、抵抗値やコンデンサーの容量等は温度や湿度により変化するためゲインや補償要素等の特性が変化してしまう可能性がある等の問題があった。

本発明は、上述の問題を解決する為になされた ものであり、従って本発明の目的は、各ゲインや 補正要素の調整を容易にし適切な値を設定するこ とを可能とした可変吐出量型油圧ボンプの制御装 置を提供することにある。

発明の構成:

(課題を解決するための手段)

以上の目的を達成するために、本発明の可変吐 出量型油圧ポンプの制御装置は

斜板の角度を制御して吐出流量および吐出圧力 を制御する可変吐出量型油圧ポンプの制御装置に 流量のフィードバックゲインA or を定める為のアンプ23、圧力の補債要素25、圧力ゲインA or を定めるためのアンプ29、流量の補債要素27、流量のゲインA or を定めるためのアンプ31並びに圧力誤差(指令圧力と検出圧力との差)あるいは流量誤差(指令流量と検出流量との差)をなくするように出力する際に圧力の場合と流量の場合の出力すべき操作量の指令値を比較して、その値の小さいほうを操作量の指令値「or としてサーボアンプ11に出力する比較機19がある。

(発明が解決しようとする課題)

ところで第2図に示すような可変吐出量型油圧ボンプの制御装置においては、信号変換部17におけるアンプ21、23、29並びに31の圧力のフィードバックゲインApp. 流量のフィードバックゲインApp. 近近に流量のゲインApp. 圧力がインApp. 並びに流量のゲインApp. 正力の補償要素25並びに流量の補償要素27の設定が抵抗やコンデンサ等を使用することにより行われているため一旦設定された後の変更が困難であること、ゲインや補正要

おいて、吐出流量を指令する入力信号並びに吐出 圧力を指令する入力信号をA/D変換するそれぞ. れのA/D変換器と、斜板の角度の検出信号並び に吐出圧力の検出信号をA/D変換するそれぞれ のA/D変換器と、前記A/D変換された各入力 信号の値とA/D変換された各検出信号の値とを データとして記憶するRAMと、バラメータとし て流量フィードバックゲイン、圧力フィードバッ クゲイン、流量ゲイン、圧力ゲインの各ゲインを 記憶するEEPROMと、前記RAMに記憶され たデータと前記EEPROMに記憶されている各 パラメータを使用して斜板の角度の操作量を算出 するためのプログラムを記憶するROMと、前記 プログラムを実行処理するためのCPUと、前記 ROMに記憶されたプログラムを一定時間間隔ご とに実行するための割り込み信号を前記CPUに 入力するためのタイマーと、前記プログラムの実 行により求めた斜板角度の操作量の出力信号をD /A変換するD/A変換器と、調整時に外部操作 手段を接続し前記EEPROMに記憶されている

特開平4-203484 (3)

各ゲインを変更するためのRS232C用ポート と、を有することを特徴とする。

(作用)

本発明の、可変吐出量型油圧ボンプの制御装置においては、信号変換部における処理はデジタル処理され、各制御ゲインや補正要素はパラメータとして書き替え可能でしかも不揮発性であるメモリ(EEPROM)に記憶されている。パラメータを設定する調整時には、RS232C用ボートにパソコン等の外部機器を接続することにより、外部機器によりパラメータの設定値を変更しながら、運転を行い適切なパラメータの値が求められる。

(実施例)

以下、本発明の一実施例について説明する。第 1図は本発明の可変吐出量型油圧ボンプの制御装置を表す制御ブロック図である。第1図において 第3図と同じ参照番号を付した部分は同じ構成要素を表す。41は信号変換部であり以下に示す要素で構成されている。43はマイクロプロセッサ - 451、452、453並びに454はそれ ぞれ圧力指令信号P」、流量指令信号Q」、圧力 フィードバック信号Pi並びに流量フィードバッ ク信号Q,をA/D変換するためのA/D変換器、 47はCPU43からの指令に従ってA/D変換 器451~454あるいはD/A変換器55を選 択するための選択回路、49は処理プログラムを 記憶するためのROM、51はA/D交換された データや処理プログラムを実行することにより得 られた演算結果のデータを記憶するためのRAM、 53は圧力のフィードバックゲインAppo 、流量 のフィードバックゲインAoro 、圧力ゲインAro 並びに流量のゲインAgoの値や、圧力の補償要素 25並びに流量の補償要素27の値をパラメータ として記憶するための書き替え可能でしかも不揮 発性であるメモリEEPROM(electri c erasable PROM)、55は演算 して得られた操作量の出力値をD/A交換するD /A変換器、57は一定時間間隔でマイクロプロ セッサー43に割り込みをかけるためのタイマー、

59はパーソナルコンピュータ等の外部機器を接続するためのRS232C用ボート、61は調整時にRS232C用ボート59と接続しEEPROM53をアクセスする事により各種パラメータを変更するパーソナルコンピュータである。

第2図にROM49に記憶されているプログラムに従って信号変換部41で行われる処理の概略を表すフローチャートを示す。ステップST1では各A/D変換器451、452、453並びに454から出力されるデジダル化された圧力指令信号Pio、流量指令信号Qio、圧力フィードバック信号Pro並びに流量フィードバック信号Qroが選択回路47で指定されてRAM51に記憶されたフィードバック値Pro、Qroのそれぞれに対してEEPROMに記憶された各フィードバックゲインArro、Arroを掛けた値が求められる。ステップST4ではステップST3で求めたPs

並びにQs のそれぞれにEEPROMに記憶され ている各出力ゲインAro、Acoを掛けた値を求め る、ステップST5ではステップST4で求めた 圧力の出力値P。と流量の出力値Q。を比較して P。がQ。より小さい場合にはステップST61 で操作量の指令値Ic=Poとし、PoがQoよ り小さくない場合には、ステップST62で操作 量の指令値Ic=Qoとする。ステップST7で はIcをD/A変換器55へ入力する。D/A変 換器55からの出力が斜板角度を操作する操作信 号となる。第2図のフローチャートで示した処理 はタイマー57からの一定時間間隔毎の割り込み :により一定時間間隔毎に実行される。各制御パラ メータを設定する調整時にはRS232C用ポー トにパーソナルコンピュータ60を接続してパー ソナルコンピュータ60からの入力により、EE PROM53に記憶されている圧力のフィードバ ックゲインAppo 、流量のフィードバックゲイン A app 、圧力ゲインA po並びに流量のゲインA go の値や、圧力の補償要素25並びに流量の補償要

素27の値を書き替える。すなわち第2図のフローチャートに示した処理を実行させ、ポンプの運転状態を観察しながらパラメータを変更していき各パラメータを適切な値に設定する。

発明の効果:

以上のように本発明の可変吐出量型油圧ポンプの制御装置によれば、

①各種ゲイン値や補正要素の特性(カットオフ 周波数)がパラメータとして、書き替え可能な不 揮発性メモリ(EEPROM)に、記憶されてい る値であるので、RS232C用ボートにパソコ ンを接続しパソコンからの入力により容易に変更 することができる。

②またデータやパラメータの値の有効桁数を大きくすれば(例えば浮動小数点形式で記憶すれば) 広い可変範囲の調整と微妙な調整の両方が可能となる。

③デジタル値として各種ゲイン値や補正要素の 特性(カットオフ周波数)が独立に設定できるため調整が容易である。

43…マイクロプロセッサー、

451、452、453、454…A/D変換器。

47…選択回路、

49...ROM. 51...RAM.

53 ··· EEPROM (electric er asable PROM).

55…D/A 交換器、 57…タイマー、

· 59…RS232C用ポート、

61…パーソナルコンピュータ

出願人

東芝機械株式会社

特別平4-203484 (4)

④設定した各種ゲイン値や補正要素の特性が温度や湿度に影響されない。

⑤EEPROMに設定されたパラメータを全てパソコンで読みとりフロッセーディスク等に記憶させて保管できるので故障等により制御基板を取り替えた場合でも保管してあったパラメータをセットすることにより容易に最適な状態に復帰することができる。

等の効果が達成される。

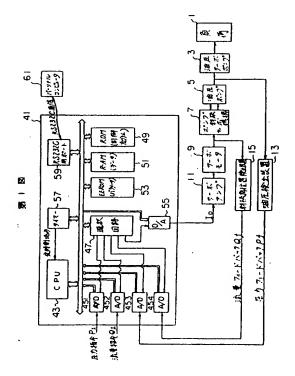
4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の可変吐出量型油圧ボンアの制御装置の制御ブロック図、

第2図は本発明の可変吐出量型油圧ポンプの制御装置で行われる処理の概略を示すフローチャート

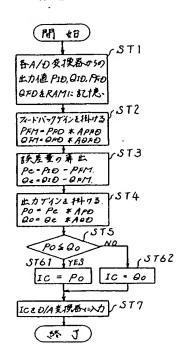
第3図は従来の可変吐出量型油圧ボンアの制御 装置の制御ブロック図である。

41…信号変換部、

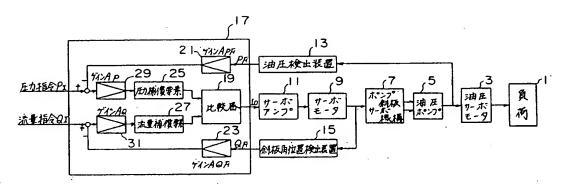


特開平4-203484 (5)

3: 2 h



第3日



特開平4-203484 (6)

(1)特許請求の範囲を別紙の通り訂正する。(2)明細書第6頁1行目から11行目に記載し

た「吐出流量を指令する~記憶されたデータと」

とあるのを「パラメータとして流量ゲイン、圧力 ゲインの各ゲインを記憶するEEPROMと. 。

5.補正の内容

と訂正する.

手税補正書

平成 3年 皇月 美日

1:--

特許庁長官 深沢 苴 ――殿



- 事件の表示
 平成2年特許願第337283号
- 発明の名称
 可変吐出量型油圧ポンプの制御装置
- 補正をする者 特許出願人

〒 104

住所 東京都中央区銀座4丁目2番11号

名称 (345)東芝機械株式会社

代表者 阔野貞夫

- 4.捕正により増加する請求項の数
- う。補正の対象

明細書の「特許請求の範囲」

および『発明の詳細な説明』の欄。



14 F

2. 特許請求の範囲

(1) 斜板の角度を制御して吐出流量および吐出 圧力を制御する可変吐出量型油圧ポンプの制御装 置において、パラメータとして流量ゲイン、圧力 ゲインの各ゲインを記憶するEEPROMと、前 記EEPROMに記憶されている各パラメータを 使用して斜板の角度の操作量を算出するためのプ ログラムを記憶するROMと、プログラムを実行 処理するためのCPUと、前記ROMに記憶され たプログラムを一定時間間隔ごとに実行するため の割り込み信号を前記CPUに入力するためのタ イマーと、前記プログラムの実行により求めた斜。 板角度の操作量の出力信号をD/A変換するD/ A変換器と、調整時に外部操作手段を接続し前記 EEPROMに記憶されている各ゲインを変更す るためのRS232C用ポートと、を有すること を特徴とした可変吐出量型油圧ポンプの制御装置。 (2) 斜板の角度を制御して吐出流量および吐出 圧力を制御する可変吐出量型油圧ポンプの制御装 置において、吐出流量を指令する入力信号並びに

出圧力を指令する入力信号をA D変換するそれ ぞれのAとD変換器と、斜板の角度の検出信号並 びに吐出圧力の検出信号をハーD変換するそれぞ れのAID変換器と、前記AID変換された各入 力信号の値とA×D変換された各検出信号の値と をデータとして記憶するRAMと、パラメータと して流量フィードバックデイン、圧力フィードバ ックゲイン、流量ゲイン、圧力ゲインの各ゲイン を記憶するEEPROMと、前記RAMに記憶さ れたデータと前記EEPROMに記憶されている 各パラメータを使用して斜板の角度の操作量を算 出するためのプログラムを記憶するROMと、前 記プログラムを実行処理するためのCPUと、前 記ROMに記憶されたプログラムを一定時間間隔 ごとに実行するための割り込み信号を前記CPU に入力するためのタイマーと、前記プログラムの 実行により求めた斜板角度の操作量の出力信号を D/A変換するD/A変換器と、調整時に外部操 作手段を接続し前記EEPROMに記憶されて いる各ゲインを変更するためのRS232C用ボ

特別平4-203484 (7)

ートと、を有することを特徴とした可変吐出量型 油圧ポンプの制御装置。

出類人 東芝機械株式会社